近自主式邊坡落石之地動偵測 技術



朱崇銳 劉哲欣 李士強 張志新

研發構想

當邊坡落石災害發牛時,十石移動過程 中會與地表產生複雜的撞擊與摩擦行為, 因而產生地動。藉由地動監測設備捕捉 落石災害所引發的地動訊號,可準確取 得災害發生時間點,也具有遠距離且連 續監測優勢。分析全時地動記錄,找出 坡地災害事件訊號,便可建立完整的坡 地災害資料庫。然而,全時地動監測數 據量龐大,以人工方式判釋曠日廢時, 大量訊號也會大幅提高人工或機械學習 模型誤判機率。本研究概念聚焦在近自 主式地動偵測 (near-real time seismic event detection),作為全時地動訊號 自動化快篩,濾除大量無判釋價值的噪 訊,並動態擷取特徵訊號後,提供後續 判釋之用。

研究場址



圖1:監測場址與地動站佈署位置

偵測技術

近自主式地動偵測技術架構可參閱圖2 流程圖,概念上可分為兩部分:事件偵 測及訊號擷取。事件偵測部分先採用微 震訊號自動檢測中常用的短時窗訊號平 均值與長時窗訊號平均值的比值 (Short Term Average and Long Term Average ratio, STA/LTA), 此方法容易理解 和操作,在地震偵測中已被廣泛使用, 但本研究偵測目標為邊坡落石,其所產 生的地動並無明顯P波及S波,而是呈現 紡錘狀時序列,使得STA/LTA所偵測的 時間並非落石真正的起始時間。Hibert 等人(2014)在文章中說明,如圖2,當 環境中無特定地動源時,廣域隨機震動 過程在統計上會呈現常態分佈;當環境 中開始出現外來新震源時,則背景噪訊 出現地動訊號的轉換過程,使得訊號振 幅分布呈現尖峰態(leptokurtosis);當 整體訊號以該震動源為主時,振幅又會 恢復到常態分布。因此本研究藉由峰度 (kurtosis)檢測,來判定訊號真正的起 始點。取得訊號起始點後,當整體地動 方均根值回到起始點以前的背景噪訊的 1.1倍,即可視為該事件的地動訊號結 束點。為了更有效率減少檢出無判釋意 義的噪訊,本研究在流程上進一步比對 單一事件的測得站數,當相同事件被1 站以上的地動站偵測到,才進行訊號動 態擷取的計算過程。

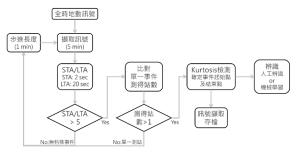


圖2:全時地動自動偵測流程

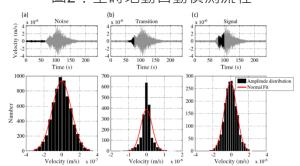


圖3:訊號峰度變化 (Hibert et al, 2014)

監測成果

本研究測試共分兩階段。第一階段以人 工篩選樣本進行驗證,將2019/5/13-2019/5/21全時地動輸入偵測系統,其 中訊號總量共51,840筆,經過偵測系統 後共檢出3,001筆,濾除95%無效樣本。 而這段期間內共有763筆事件訊號(落石、 地震、車輛),其中664筆被偵測系統成 功檢出,代表人工篩選樣本中有87%可 被自動偵測系統測得。圖4為系統檢出 之一起落石訊號,由圖可知此偵測系統 可有效動態擷取所需要的訊號段,降低 噪訊干擾的可能性。第二階段則進行長 時 距 穩 定 性 測 試 , 以 2019/5/1-2020/12/31全時地動訊號進行測試。 這段期間內訊號總數共2,142,396筆, 四站共篩選出104,947筆有效樣本,濾 除95.1%無效樣本,代表本研究所設計 的自動偵測系統可在長時間監測下運作 正常。本研究最後以人工統計所檢測出 的落石訊號,並比對鄰近雨量站之月雨 量記錄,如圖5,發現2019年5月梅雨 期間,系統測得225起落石事件,平均 1天發生7次落石。直到2020年,可以 看出落石事件逐漸減少,雖然雨量多寡 仍會影響落石發生次數,但可以明顯看 出該崩塌地已逐漸趨於穩定。

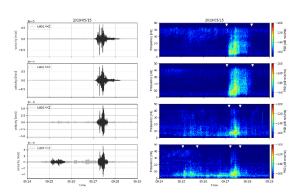


圖4:動態擷取落石事件訊號

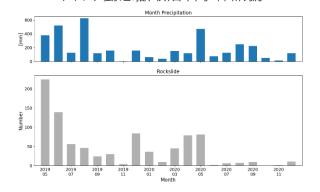


圖5:當地月降雨量與落石次數統計